

### Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen Arbeitsgruppe Verkehrsmanagement

## Arbeitspapier Sensorfusion und Künstliche Intelligenz zur Situations- und Ereigniserkennung

Ausgabe 2025



# © 2025 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen e. V., Köln Das Werk ist urheberrechtlich geschützt. Die dadurch begründeten Rechte, insbesondere die des Nachdruckes, der Übersetzung, des Vortrages, der Entnahme von Abbildungen und Tabellen, der Funksendung, der Mikroverfilmung oder der Vervielfältigung auf anderen Wegen und Speicherung in Datenverarbeitungsanlagen sowie Verbreitung im Internet bleiben, auch bei nur auszugsweiser Verwertung, vorbehalten. Die Nutzung für Text und Data Mining ist ausschließlich dem FGSV Verlag GmbH vorbehalten. Eine Vervielfältigung gemäß § 44b UrhG ist ausdrücklich untersagt.

#### Inhaltsübersicht

_			Seite
1		leitung	5
		Zweck des Wissensdokuments	5
	1.2	Aufbau des Wissensdokuments	5
	1.3	Sensorik-Entwicklungen	5
	1.4	Datenmanagement	6
		1.4.1 Datenmanagement und Datenqualität	6
		1.4.2 Datenqualitätsverbesserung	6
		1.4.3 Datenintegration	7
2	Gru	ındlagen	8
	2.1	Künstliche Intelligenz	8
	2.2	Überblick Sensoren zur Situations- und Ereigniserkennung	10
		2.2.1 Analogkameras	11
		2.2.2 Digitalkameras (Videodetektion)	11
		2.2.3 Wärmebildkamera	13
		2.2.4 Time-of-Flight-Kameras	16
		2.2.5 RADAR (Radio Detection And Ranging)	17
		2.2.6 LiDAR (Light Detection And Ranging)	18
		2.2.7 Induktivschleifen	19
	2.3	Sensorfusion	19
	2.4	Überblick über KI-Verfahren zur Situationserkennung	22
		2.4.1 Convolutional Neural Networks (CNNs)	22
		2.4.2 Zweistufige Netze	23
		2.4.3 Einstufige Netze	23
		2.4.4 Segmentierung	23
		2.4.5 Trends und Entwicklungen	24
		2.4.6 Inferenz und Reinforcement	24
	۰.	2.4.7 Beschränkungen und Grenzen von KI	25
		Systemarchitektur und Integration	25
		Edge Computing	26
		Serverbasierte KI-Verarbeitung	28
		Verfügbare Komponenten, Systeme und Lösungen	28
	2.9	Hinweise zur Infrastruktur	29
3	Anv	wendungsfälle von KI und Sensorfusion	30
	3.1	Verkehrsdatenerfassung	30
	3.2	Ereignisdetektion außerorts	31
	3.3	Ereignisdetektion Tunnel	32
		3.3.1 Fahrzeugverfolgung	33
		3.3.2 Rauchdetektion	33
	3.4	Parkplatzüberwachung	34
		KI-Detektion für Lichtsignalanlagen	35
		Fahrerassistenzsysteme	36
		Schutz schwacher Verkehrsteilnehmender	38
		Verkehrsmanagement	
		Unterstützung der Verkehrssicherheitsarbeit durch den Einsatz	
	٥.,	von Kl	

	2.10		Seite	
		Weitere Anwendungsfälle      KI zur Abnahme und Qualitätsmanagement bei Betrieb	42 42	
		und Instandhaltung	42	
4	Inte	egration und Schnittstellen	43	
	4.1	Leittechnik/Steuerung	43	
		4.1.1 Systemarchitektur	43	
		4.1.2 OPC UA	44	
	, 0	4.1.3 KI-Schnittstellen zur LSA-Steuerung	45	
	4.2	Kooperatives Fahren – CAR2X-Kommunikation	45	
5	Abı	nahme und Qualitätssicherung	47	
	5.1	Abnahme von Detektionssystemen	47	
		Abnahme von Sensorfusionssystemen	48	
		Instandhaltung als Basis der Qualitätssicherung	48	
		5.3.1 Instandhaltung von Detektionssystemen	49	
		5.3.2 Instandhaltung KI-Systeme	50	
	5.4	Qualitätssicherung Detektions- und KI-Systeme	51	
		5.4.1 TLS-basierte-Qualitätsprüfung	51	
		5.4.2 Qualitätsprüfung von KI-Detektoren	51	
		5.4.3 Unterschiede und Gemeinsamkeiten	53	
6	Zus	sammenfassung und Ausblick	54	
	6.1	Zusammenfassung – Aus Sicht der Verfasser	54	
	6.2	Ausblick – Aus Sicht der Verfasser	55	
	6.3	Ausblick – Aus Sicht einer KI, welche nicht im Arbeitskreis		
		der Verfasser war	56	
		6.3.1 Aufgabe an ChatGPT	56	
		6.3.2 Antwort 1	56	
		6.3.3 Korrekturwunsch der Verfasser	56 57	
		<ul><li>6.3.4 Antwort 2</li><li>6.3.5 Resümee der Verfasser</li></ul>	57	
7	Abl	kürzungen	58	
Literaturyerzeichnis 41				

### **FGSV 304/5**



Herstellung und Vertrieb:

FGSV Verlag GmbH

Wesselinger Str. 15-17 · 50999 Köln

Tel.: 0 22 36 / 38 46 30

 $in fo @fgsv-verlag.de \cdot www.fgsv-verlag.de \\$ 

August 2025 ISBN 978-3-86446-433-1